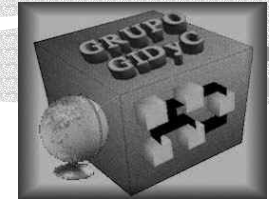


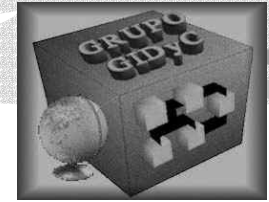
Introducción al análisis y diseño de algoritmos y la Técnica de Desarrollo de Sistemas de Objetos (TDSO)

- ✓ INTRODUCCIÓN
- ✓ ORIENTACIÓN POR OBJETOS
- ✓ TIPOS ABSTRACTOS DE DATOS
- ✓ MECANISMOS DE LA ABSTRACCIÓN DE DATOS
- ✓ NOTACIÓN GRÁFICA
- ✓ TDSO
- ✓ CONCLUSIONES



Introducción

- ☞ **Algoritmo:** es cualquier secuencia de pasos bien definidos que toma algún conjunto de valores de entrada y produce algún conjunto de valores como salida. (al-Khowârizmi, matemático persa, siglo IX)
- ☞ El algoritmo más famoso: algoritmo de Euclides para calcular el máximo común divisor de dos números enteros.
- ☞ Un **problema** es una interrogante que debe ser respondida y que normalmente depende de varios parámetros.
- ☞ Una **instancia** de un problema es una asignación de valores a sus parámetros
- ☞ **Algoritmia:** ciencia que estudia los algoritmos
 - Permite evaluar el efecto de factores externos sobre los algoritmos disponibles
 - Forma de diseñar un nuevo algoritmo para un problema específico



Ejemplos de diversos algoritmos

Multiplicación

$$\begin{array}{r} 1234 \\ \times 981 \\ \hline 1234 \\ 9872 \\ 11106 \\ \hline 1210554 \end{array}$$

Multiplicación a la inglesa

$$\begin{array}{r} 1234 \\ \times 981 \\ \hline 11106 \\ 9872 \\ 1234 \\ \hline 1210554 \end{array}$$

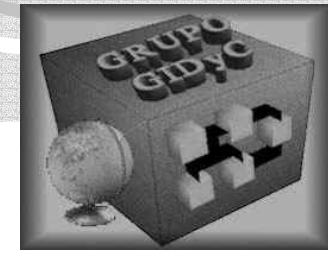
Multiplicación a la rusa

981	1234	1234
490	2468	
245	4936	4936
122	9872	
61	19744	19744
30	39488	
15	78976	78976
7	157952	157952
3	315904	315904
1	631808	631808

Multiplicación usando la técnica divide-y-vencerás

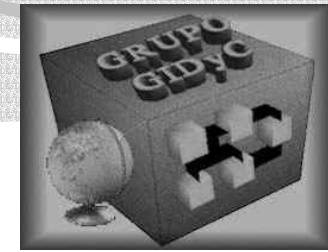
Multiplicar	desplazar	resultado
09	12	4
09	34	2
81	12	2
81	34	0
		108...
		306..
		972..
		2754
		<hr/>
		1210554

Multiplicar	desplazar	resultado
0 9	2	0..
0 2	1	0.
9 1	1	9.
9 2	0	18
		<hr/>
		108



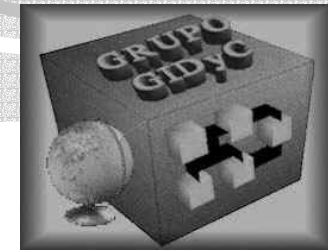
Introducción a TDSO

- ✓ Antecedentes:
- ✓ Técnicas de diseño: la técnica HIPO [Stay, 1976], el refinamiento paso a paso [Wirth, 1971], el diseño modular y estructurado [Stevens, 1974, Montilva, 1987], los algoritmos estructurados [Montilva, 1982], el método deductivo MEDEE [Dufourd, 1988], etc.
- ✓ Metodología OMT (Object-oriented modeling technique) [Rumbaugh, 1991], que describe todo el proceso de modelado de clases de objetos en el modelo de objetos, y que además incluye el soporte de las relaciones dinámicas y funcionales entre las clases a través de los modelos dinámico y funcional.
- ✓ La Técnica de Desarrollo de Sistemas de Objetos (TDSO) está basada en MEDEE y en OMT, en su versión de 1998. Extensión con UML, 2001.
- ✓ Del primero contiene todas las fases, incluyendo además las de especificación formal [Gutttag, 1977 y 1978; Hoare, 1969 y 1987; Crai, 1986].
- ✓ De la segunda se toman algunos de los diagramas transformados y adaptados para TDSO.
- ✓ La extensión de tales métodos se hace con la inclusión de una guía para el desarrollo de las pruebas basada en [Jorgensen, 1994; McGregor, 1994; Poston, 1994; en ACM Comm. De 1994].



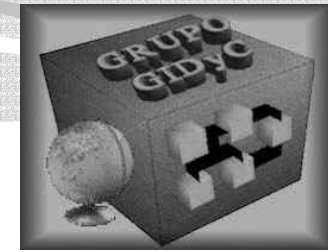
Orientación por objetos

- ✓ Antecedentes: Simula'67
- ✓ **Objeto** es la representación de algo que se describe mediante una *estructura* y un *comportamiento*.
- ✓ **Estructura:** describe aquellas características de interés presentes en el objeto y que sirven para plasmar el *estado de ese objeto*.
- ✓ **Estado:** es el conjunto de valores actuales de sus propiedades.
- ✓ **Comportamiento:** está representado por una serie de operaciones, funciones o métodos que modifican o no el estado del objeto, haciendo que ocurra un cambio de estado en el mismo, el cual representa el comportamiento del objeto en la realidad. Así, el comportamiento del objeto está dado por sus cambios de estado.
- ✓ Un objeto puede ser conocido y descrito por medio de sus **propiedades** (atributos y relaciones) que son *ilimitados*.
- ✓ Un objeto puede componerse de dos o más objetos, conformando así un **objeto compuesto**.
- ✓ Cada objeto tiene un único **identificador** que es asignado por el sistema, para aquellos sistemas que soportan la identidad del objeto.



Orientación por objetos

- ✓ **Atributos** son las propiedades relevantes de un objeto que representa su estructura. **Simple** o **monovaluados**, en el caso que ellos contengan un único valor a la vez. **Multivaluados** cuando pueden contener varios valores a la vez.
- ✓ La existencia de un objeto es independiente de los valores de sus atributos.
- ✓ Dos objetos son **idénticos** si ellos son **el mismo objeto** (sus identificadores son iguales).
- ✓ Dos objetos son **iguales** si tienen los mismos valores en sus atributos.
- ✓ En un sistema o lenguaje que no soporta identidad del objeto la representación gráfica de los objetos es un *árbol*.
- ✓ En los sistemas que si la soportan es un *grafo*, ya que los objetos compuestos pueden compartir componentes.
- ✓ Una **operación** es una función asociada al objeto que efectúa una acción atómica sobre el mismo. Tal acción puede o no modificar el estado del objeto.



Tipos abstractos de datos

- TAD se basa en la separación clara entre la implantación y el uso del TAD a través de su interfaz.
- Un TAD tiene una interfaz y puede tener varias implantaciones.
- Definición en dos partes: la especificación y la implementación.
- Una especificación formal es la acción de determinar en términos matemáticos la cosa deseada.
- Un tipo de dato **T** se define "como una clase de valores y una colección de operaciones sobre esos valores. Si las propiedades de esas operaciones son especificadas solamente con axiomas, entonces **T** es un tipo abstracto de dato o una abstracción de dato" [Guttag, 1978].
- Una implantación **correcta** del TAD cumple con todos los axiomas especificados para él.
- Especificación por axiomas algebraicos para el tipo **T** se compone de:
 - **Sintáctica** donde se definen los nombres, dominios y rangos de las operaciones sobre **T**;
 - **Semántica** compuesta del conjunto de axiomas o ecuaciones, que dicen como opera cada una de las operaciones especificadas sobre las otras.
- Implementación se compone de:
 - **Representación**, especifica cómo los valores del TAD serán almacenados en la memoria
 - **Algoritmos**, especifican cómo será usada y manipulada la estructura de datos.
- El acceso al TAD es hecho a través de su interfaz que es visible para los usuarios de ella.
- La implementación del TAD es invisible para el usuario y es visible para el que desarrolla el TAD



Tipos abstractos de datos

Tipo de dato: Pila[elemento:tipoEle]

Especificación sintáctica:

creaPila() -> Pila,

meterElePila(Pila, tipoEle) -> Pila,

sacarElePila(Pila) -> Pila,

conTopePila(Pila) -> tipoEle \vee {TipoEleNoDef},

vacíaPila(Pila) -> Lógico,

destruyePila(Pila) -> .

Especificación semántica:

Declaración: P: Pila, el: tipoEle;

sacarElePila(creaPila()) = creaPila()

conTopePila(creaPila()) = {TipoEleNoDef}

conTopePila(meterElePila(P, el)) = el

vacíaPila(creaPila()) = Verdadero

vacíaPila(meterElePila(P, el)) = Falso

Crea la pila

Inserta un nuevo elemento en el tope

Elimina el elemento que está en el tope

Consulta el elemento que está en el tope

Verifica si la pila está vacía

Destruye la pila



Mecanismos de la abstracción de datos

- La abstracción consiste en enfocar los aspectos esenciales inherentes a una entidad e ignorar sus propiedades accidentales.
- El uso de la abstracción preserva la libertad de movimiento para tomar decisiones, ya que evita la acometida prematura de los detalles propios de las implementaciones en los lenguajes de programación.
- **Clasificación:** agrupación de objetos con propiedades y comportamiento similares.
- Una **clase** es un objeto que define la estructura y el comportamiento de un conjunto de objetos que tienen el mismo patrón estructural y de comportamiento.
- Cada objeto que pertenece a una clase es una **instancia** de ella.
- El conjunto de todas las instancias de una clase es la **extensión** de la clase.
- La **instanciación** es el proceso de generación o creación de las instancias de una clase. La definición de una clase normalmente contiene: su nombre, el nombre de sus superclases -clases de las que se hereda-, su interfaz, su estructura y su implementación.
- Las clases formarán una jerarquía denominada **jerarquía de clases**, donde las clases superiores a una clase particular se denominan **superclases** y a la clase particular se le llama **subclase**. La relación entre una superclase y una subclase se denomina ES-UN(A).
- La **metaclase** es la clase que define todas las clases del sistema.



Mecanismos de la abstracción de datos

Las ventajas de la programación orientada por los objetos son las siguientes:

- La abstracción de datos y el ocultamiento de la información aumentan la confiabilidad y ayudan a separar la especificación de la implantación.
- El encadenamiento dinámico incrementa la flexibilidad.
- La herencia junto con el encadenamiento tardío permite la reusabilidad aumentando así la productividad.

Entre sus desventajas se encuentran:

- El costo de tiempo de ejecución del encadenamiento tardío puede llegar a ser importante dependiendo de la aplicación.
- La implantación con lenguajes orientados por objetos es más compleja que con los lenguajes convencionales.
- El programador debe leer con frecuencia extensas librerías de clases.



Notación gráfica de TDSO

Clases

nombreDeLaClase

nombreDelAtributoDeLaInstancia[: tipo [= valorPorOmisión]]

\$nombreDelAtributoDeLaClase[: tipo [= valorPorOmisión]]

nombreDeLaFunciónDeLaInstancia([listaDeArgumentos]) [: tipoDeRegreso]

\$nombreDeLaFunciónDeLaClase([listaDeArgumentos]) [: tipoDeRegreso]

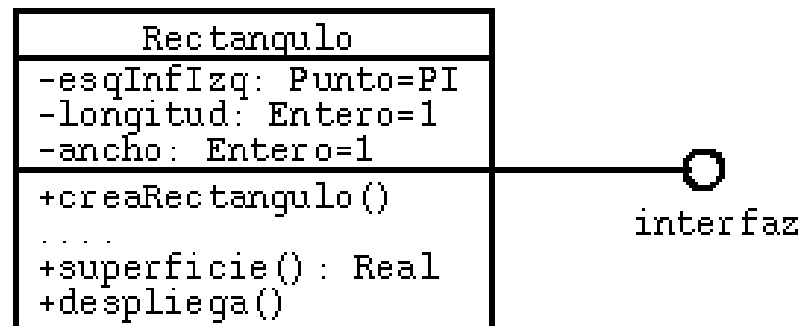
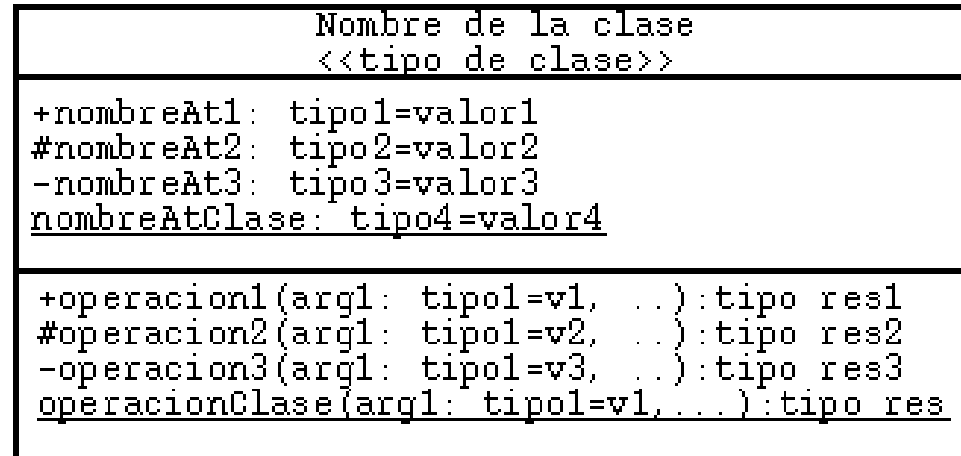
nombreDelEventoDeLaInstancia([listaDeFunciones])

\$nombreDelEventoDeLaClase([listaDeFunciones])



Notación gráfica de TDSO

Clases en UML





Notación gráfica de TDSO

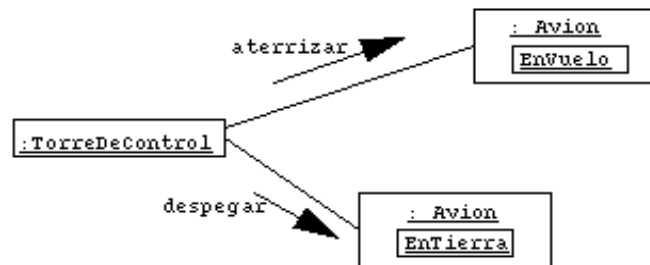
Objetos y mensajes en UML



Objetos con enlaces



Para responder a un mensaje, el objeto destinatario dispara las operaciones adecuadas que forman parte de su comportamiento.

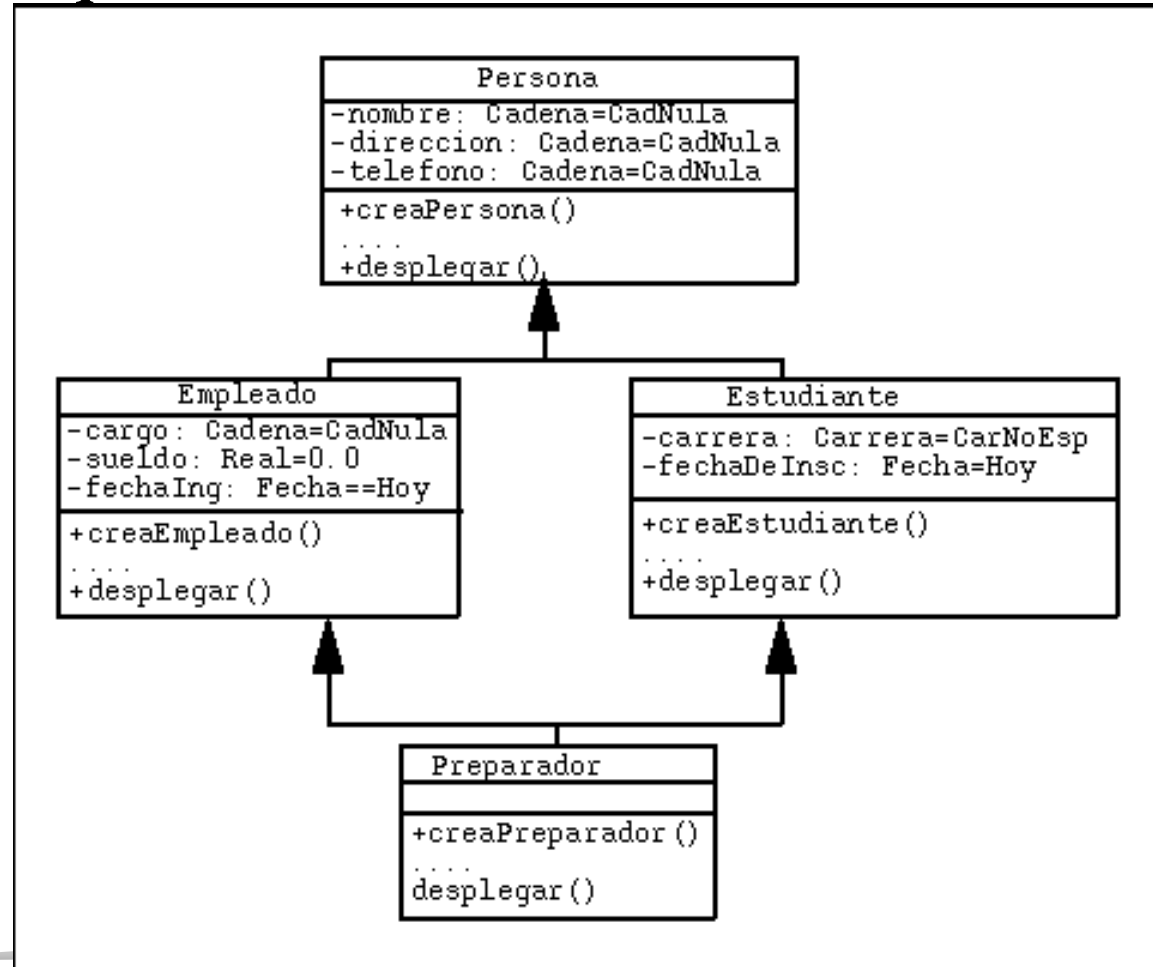
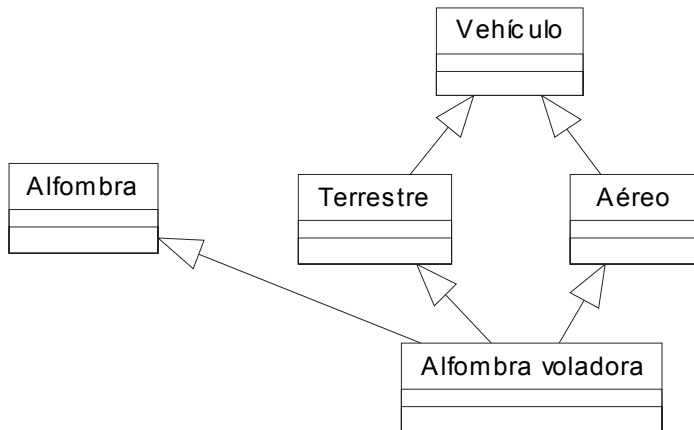


Enlace entre comportamiento y atributos



Notación gráfica de TDSO

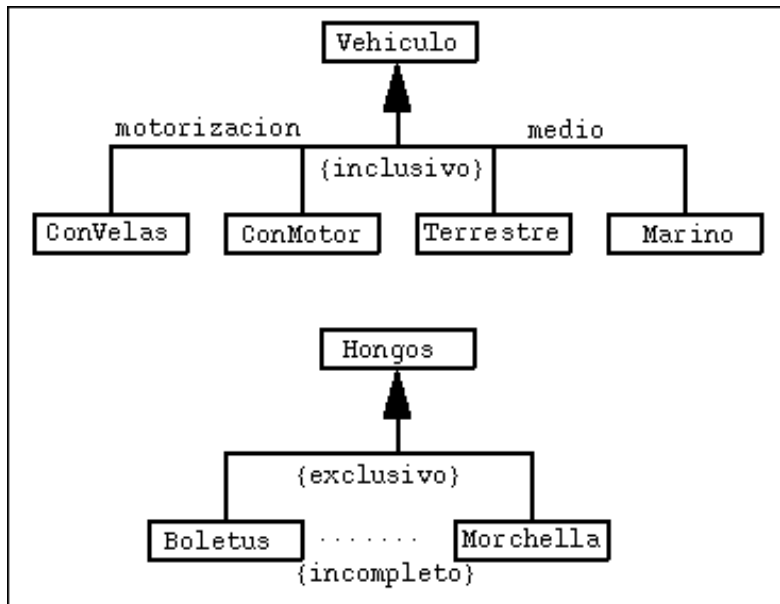
Jerarquía de herencia



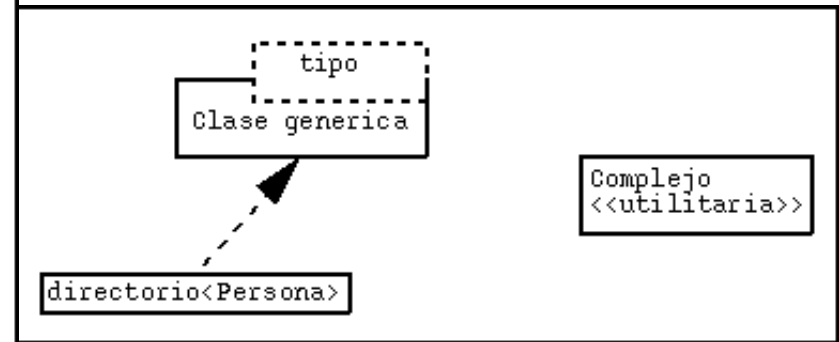


Notación gráfica de TDSO

Restricciones de herencia



Clases abstractas y utilitarias

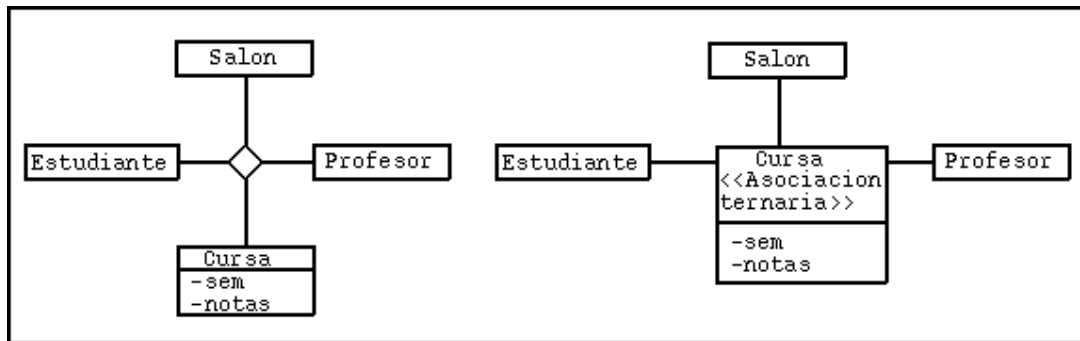
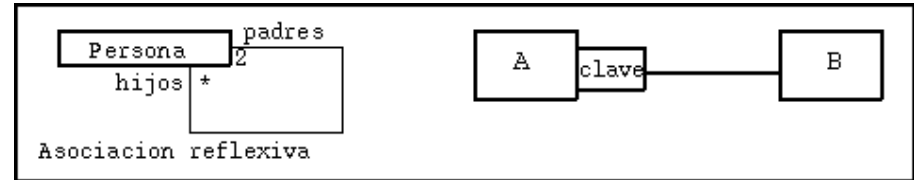
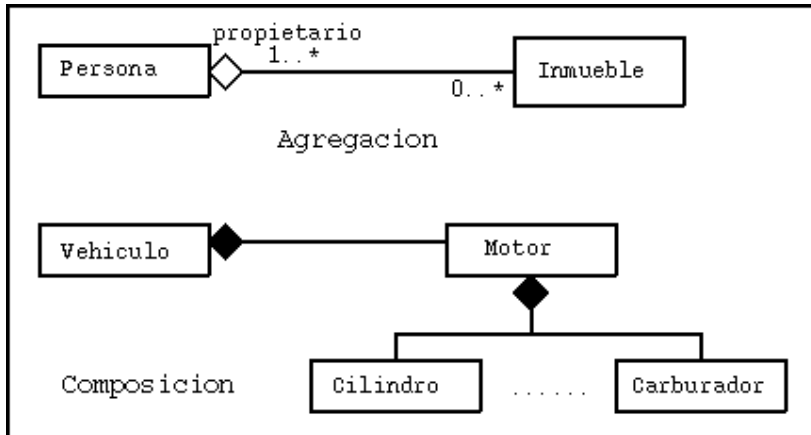


Clases parametrizables y parametrizadas



Notación gráfica de TDSO

Jerarquía de relación

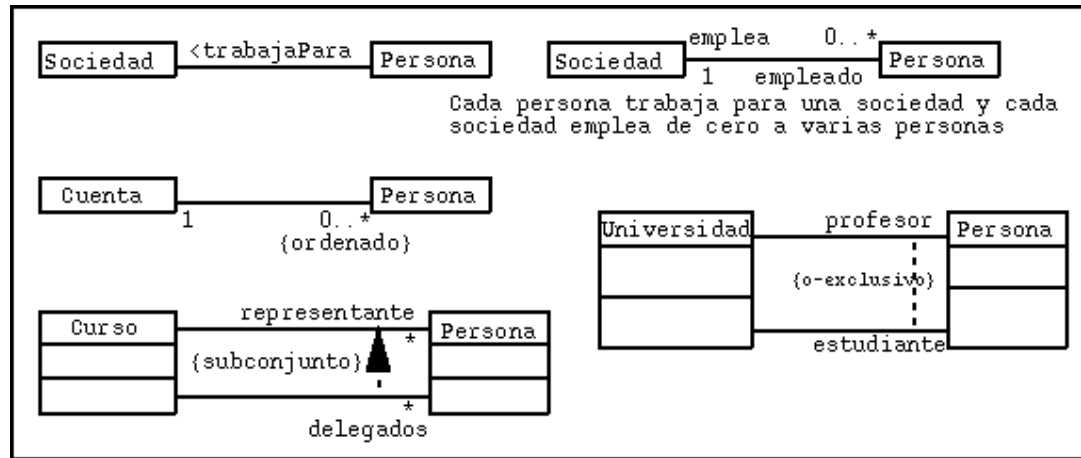


----->
Relación de dependencia



Notación gráfica de TDSO

Jerarquía de relación

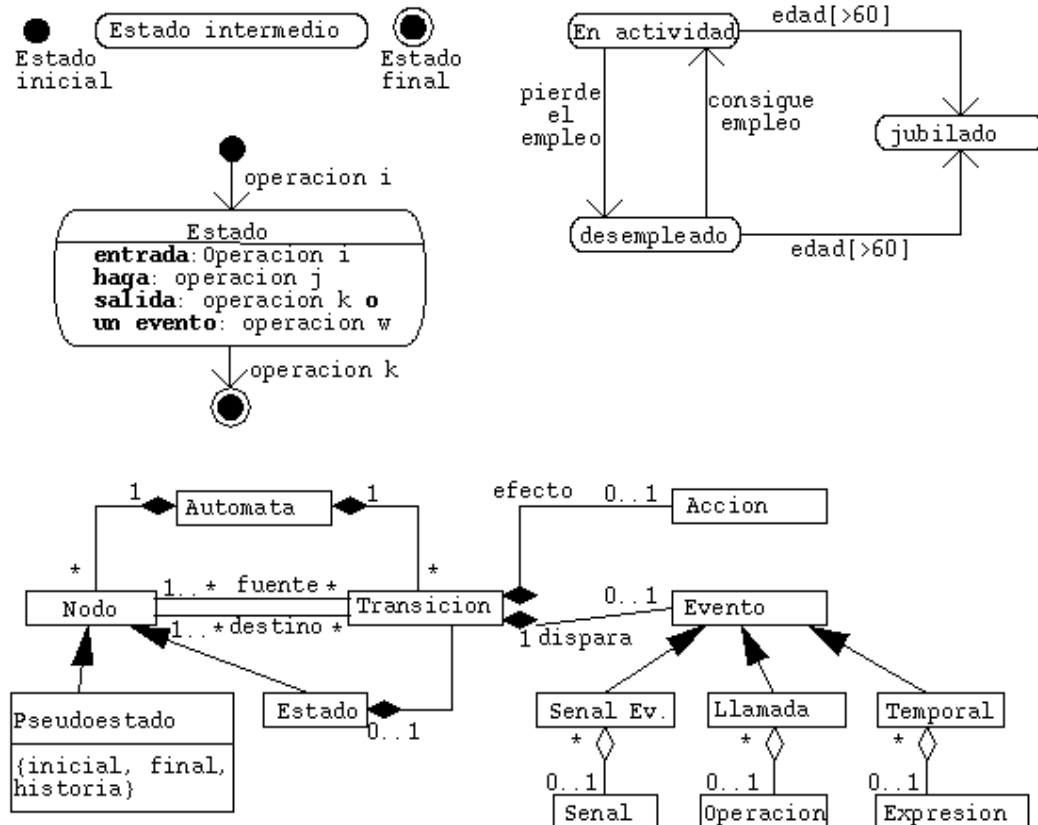




Notación gráfica de TDSO

Dinámica de las clases con transición de estados

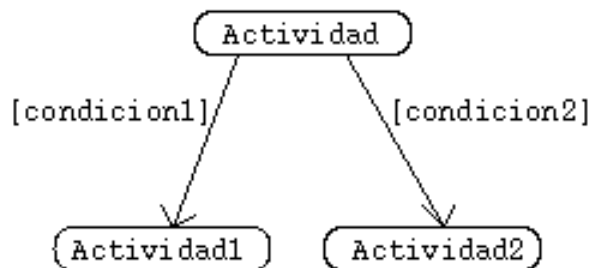
Los **eventos** tienen sus **condiciones** de disparo y las **operaciones** que invocan, que producen los **cambios de estado** en instancias de una o más clases. Dos eventos pueden relacionarse o no, en el caso que uno sea continuación de otro o no. Dos eventos no relacionados son **concurrentes**. El tiempo en que ocurre un evento es un atributo implícito, por lo tanto la estructura de la clase lo debe soportar.



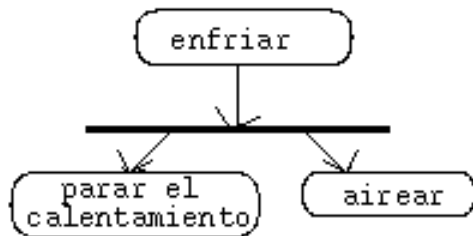
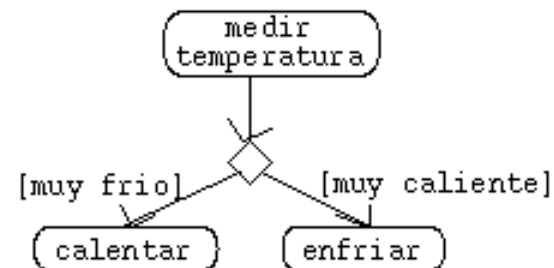


Notación gráfica de TDSO

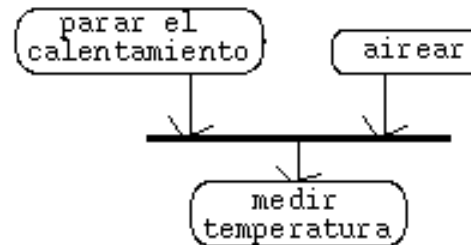
Dinámica de las clases con actividades



Para representar condiciones y decisiones



Sincronización de flujos paralelos



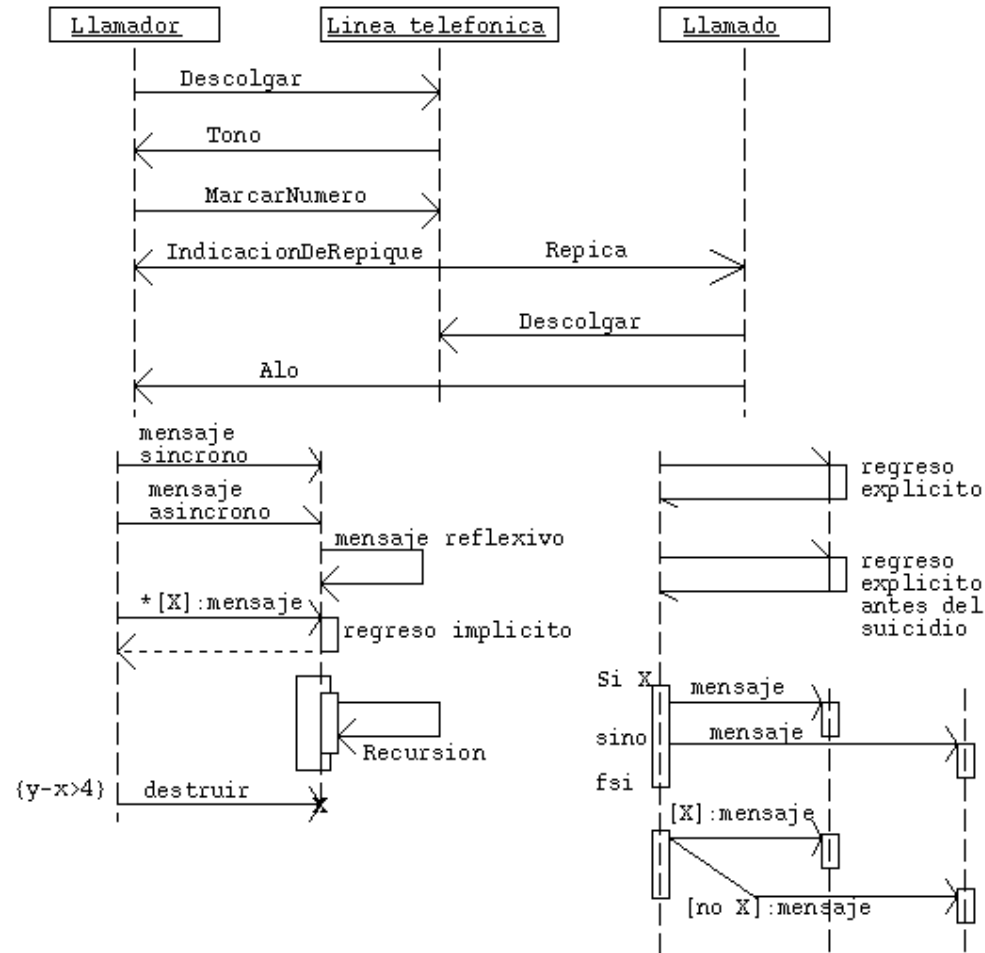
Fusion de flujos paralelos



Notación gráfica de TDSO

Diagramas de secuencia UML

Cuando una función esté compuesta por otras funciones entonces su nombre cambia por el **proceso**, así un proceso es una función de alto nivel que está compuesta por subprocesos u operaciones.



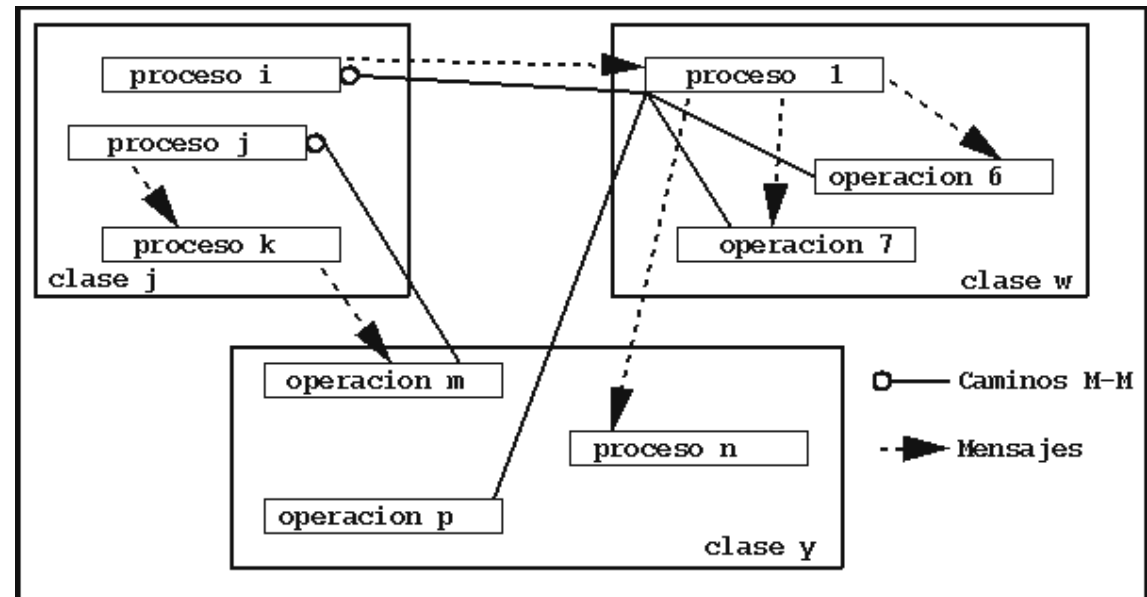


Notación gráfica de TDSO

Dinámica con los caminos M-M

La descripción de los procesos del sistema programado se expresa con el diagrama que muestra como un proceso invoca otros procesos u operaciones indicando los caminos método- mensaje (M-M) o caminos de invocación de las funciones.

Un proceso será activado por medio de una invocación al mismo o por medio de uno o más eventos que realicen la invocación ya mencionada.





TDSO

Tomando del método deductivo sus principales conceptos, se tiene que las etapas de la resolución de problemas se expresan en dos partes:

un **universo** de objetos dentro del cual se evoluciona y
un **enunciado** del problema a resolver en ese universo.

Se comienza con un enunciado **E₀** en lenguaje natural, con el que se describe el problema en su primera impresión. A partir de él se profundiza en la comprensión del mismo buscando alternativas de solución, es decir, se sigue un proceso de refinamiento paso a paso expresado por los diferentes enunciados del problema, hasta llegar a una colección de ellos, con la que se completa el enunciado del mismo y así, éste puede ser resuelto.

En este proceso de refinamiento paso a paso, se identifican clases de objetos junto con sus atributos y operaciones, las comunicaciones entre las clases, sus casos de prueba y se aplica la herencia en aquellas clases donde sea conveniente su uso.



TDSO (Eo)

Eo:

Detectar si una cadena de caracteres dada pertenece o no al conjunto de las cadenas de la forma $wCwi$, donde w son cadenas formadas en el alfabeto $\beta = \{ 'a', 'b' \}$ y wi es la cadena inversa.

Se plantea el problema como un sistema de ecuaciones explícitas o definiciones formales, donde n de ellas pueden escribirse como: $X_1, \dots, X_n = e_1, \dots, e_n$, donde el identificador X_i está asociado a la expresión e_i .

Cuando los enunciados E_i son muy complejos, ellos deben ser divididos y se obtiene un conjunto de ecuaciones por subproblema denominados **módulos** o rutinas.

Una rutina f puede ser una función en el caso que se defina un único valor de X_1, \dots, X_p .

El módulo que no sirve para definir otros se llama **principal** o programa.

Cada módulo se escribirá con un encabezado, un léxico o definiciones informales de los X_i y un sistema de ecuaciones o definiciones formales.

Especificación TDSO

ENCABEZADO		
#	ECUACIONES (Definiciones formales)	LEXICO (Definiciones informales)



TDSO. Ecuaciones.

ASIGNACIONES	
Variables = Expresiones	$X_1, \dots, X_n = E_1, \dots, E_n$
DEFINICIÓN CONDICIONAL	
SIMPLE	$X_1, \dots, X_n =$ Si (C) entonces E_1, \dots, E_n sino E'_1, \dots, E'_n fsi
MÚLTIPLE	En caso que $X_i = E_i$: $X'_1, \dots, X'_n = E'_1, \dots, E'_n$ en otro caso Ej: $Y'_1, \dots, Y'_m = F'_1, \dots, F'_m$



TDSO. Lazos.

LAZOS	
Repita para j desde Vi hasta Vf con incremento inc	$(X_1, \dots, X_n = E_1, \dots, E_n) \mathbf{j} = V_i, V_f, \text{inc}$
Repita mientras C se cumpla	$(\mathbf{C}) [X_1, \dots, X_n = E_1, \dots, E_n]$
Repita hasta que C se cumpla	$[X_1, \dots, X_n = E_1, \dots, E_n] (\mathbf{C})$



TDSO. Entradas.

ENTRADAS	
Lectura desde el teclado	$X_1, \dots, X_n =$ valor suministrado
Lectura desde un archivo A_j de acceso secuencial	$X_1, \dots, X_n =$ registro siguiente de A_j
Lectura desde un archivo A_j de acceso directo	$X_1, \dots, X_n =$ registro k de A_j
Lectura desde un archivo A_j de acceso indizado o aleatorio según una clave	$X_1, \dots, X_n =$ registro de A_j según clave =valor



TDSO. Salidas y rutinas.

SALIDAS	
Escritura en pantalla	Despliegue X_1, \dots, X_n
Escritura en papel	Imprima X_1, \dots, X_n
Escritura en archivo A_j de acceso secuencial	Escriba X_1, \dots, X_n en el registro siguiente de A_j
Escritura en archivo A_j de acceso directo	Escriba X_1, \dots, X_n en el registro k de A_j
Escritura en archivo A_j de acceso indizado o aleatorio según una clave	Escriba X_1, \dots, X_n en el registro de A_j según clave=valor
RUTINAS	
Funciones	$X_j = \text{objeto.operación}(\text{parámetros})$
Procedimientos	$\text{objeto.operación}(\text{parámetros})$



TDSO. Universo del programa.

fecha		
Universo nombreDelPrograma		
#	Definiciones formales de las clases o tipo	Definiciones informales de las clases o tipo

- Para la definición del universo del programa se utilizan los tipos abstractos de datos.
- Por ello, se deben definir allí los objetos utilizados en el programa.
- La selección de las clases de objetos es un paso que influye en la estructura y en el desempeño del programa.
- Para iniciar este paso es aconsejable partir de los documentos de requerimientos y el proceso se hace descendentemente o de arriba-hacia-abajo



TDSO. Especificaciones algebraicas.

fecha		
Especificación (#) nombreDelTipo o Clase		
1	Sintáctica:	Definiciones informales de las operaciones de la clase o del tipo.
2	Declaraciones:	
3	Semántica:	

Para las clases o tipos generados y usados en el problema se realizan sus respectivos enunciados **E_i**, colocando las funciones y los axiomas y precondiciones, y a ello se le denomina especificaciones algebraicas.

La especificación algebraica debe ser consistente y completa.

Ella es **consistente** si no altera las especificaciones de los tipos que utiliza.

Es suficientemente **completa**, si para todo término sin variables de la forma $s(a_1, \dots, a_p)$, donde s es el selector, puede ser reescrito, gracias a los axiomas, en un término que no contiene ninguna de las operaciones del tipo especificado, es decir, hay suficientes axiomas para salir de ese tipo.



TDSO. Operaciones.

- Las operaciones definidas sobre la clase se catalogan como: constructores, observadores, transformadores, convertidores y destructores.
- Un **constructor** es una operación que crea un objeto de ese tipo o clase y eventualmente, puede iniciarlo con algún valor por omisión, lo cual es altamente recomendable en el momento de la implementación.
- Un **observador** es una operación que no modifica el estado del objeto y eventualmente puede mostrar el contenido de alguno de sus atributos.
- Un **transformador** es aquella operación que modifica el estado del objeto y que eventualmente, puede realizar algún cálculo y regresar algún valor que indique si el cambio se efectuó exitosamente.
- Un **convertidor** es una función que crea un objeto nuevo a partir de otro objeto que pertenece a otra clase diferente de la clase del objeto nuevo.
- Un **destructor** es una operación que destruye el objeto.
- Se especifican las operaciones de la clase como: operación, proceso 'P' o evento 'E'



TDSO. Ejemplo.

E1:
Construir un programa que detecte si una cadena de caracteres dada por el usuario, con longitud máxima de 255 caracteres, es una cadena que pertenece a la familia de las cadenas que tienen como forma general: $wCwi$. Donde w es una cadena formada con la concatenación de los símbolos del alfabeto $\beta = \{'a', 'b'\}$, wi es la cadena inversa de w y C es un carácter que no pertenece a β .

➤ El tipo de función: 'P' para los procesos, 'E' para los eventos y sin tipo para el resto de las operaciones.

➤ El tipo de acceso: 'R' para las funciones privadas, 'O' para las protegidas y sin tipo para las públicas

fecha			
		(#Clase.#Función) (tipoDeFunción.tipoDeAcceso)	
		nombreDeLaFunción(Tipo: parámetro,...)[:tipoDeResultado]	
		{ pre: precondiciones }	{ pos: poscondiciones }
#	Algoritmo	Documentación	2
#	Casos de prueba	Documentación de pruebas	



TDSO. Ejemplo 0.

E2:

10-06-01		
(0) programa familia		
pos: { detecta si la cadena pertenece o no a la familia wCw^i }		
1	cad=valor suministrado	- cad : Cadena: Cadena leida.
3	per=Si (Lon(cad) es impar y cad contiene una 'C' y cad <> "") entonces TratarCadena(cad) fsi	- per : Lógico: Es verdadero si cad pertenece a la familia deseada.
2	per=Falso	- Lon() : Operación del tipo Cadena.
4	Si (per o cad = "") entonces Despliegue "Cadena válida" sino Despliegue "Cadena inválida" fsi	- TratarCadena() : Función del programa familia que efectua el tratamiento de cad, devolviendo verdadero si cad pertenece a la familia.
1	cad='aaCaa' => Cadena válida	Cadena válida
2	cad='abbCba' => Cadena inválida	Inválida en longitud
3	cad='aaa' => Cadena inválida	Inválida por falta de C
4	cad = '' => Cadena válida	Válida por ser nula
5	cad = 'asCaa' => Cadena inválida	Inválida por el alfabeto
6	cad = 'baCba' => Cadena inválida	Inválida en secuencia



TDSO. Ejemplo 0.1.

27/3/95

(0.1) (P)TratarCadena(Cadena cad):Lógico

{ pre: cad <> 0 } { pos: Regresa Verdadero si cad pertenece a la familia wCwi }

1	w = Sub(cad, 1, Ind(cad, 'C'))	-w: Cadena: Cadena antes del caracter 'C'.
2	wi = Sub(cad, Ind(cad, 'C') + 1)	-wi: Cadena: Cadena después del caracter 'C'.
4	TratarCadena = Si (Lon(w) = Lon(wi)) entonces Verificar cada caracter de w y wi en ('a' , 'b') Compare wj con wik , si son iguales incremente j y decremente k sino regrese fsi	-j: Entero: Posición de un caracter en w. -k: Entero: Posición de un caracter en wi. -Sub(), Ind(), Lon(): Operaciones del tipo Cadena
3	TratarCadena=Falso	
1	cad='aaCaa' => TratarCadena = Verdadero	Cadena válida
2	cad = 'asCaa' => TratarCadena = Falso	2do. Caracter fuera dell alfabeto
3	cad = 'baCba' => TratarCadena = Falso	Secuencias iguales



TDSO. E3 (0).

10-06-97

(0) programa familia

pos: { detecta si la cadena pertenece o no a la familia wCw^i }

1	cad=valor suministrado	- cad : Cadena: Cadena leida.
3	per=Si (Mod(Lon(cad), 2) <> 0 \wedge Ind(cad, 'C')<> 0 \wedge cad <> "") entonces TratarCadena(cad) fsi	- per : Lógico: Es verdadero si cad pertenece a la familia deseada. - Lon() , Ind() : Operaciones del tipo Cadena.
2	per=Falso	- TratarCadena() : Función que efectúa el tratamiento de cad, devolviendo verdadero si cad pertenece a la familia.
4	Si (per \vee cad = "") entonces Despliegue "la cadena pertenece a la familia" sino Despliegue "la cadena no pertenece a la familia" fsi	- Mod() : Función que regresa el resto de la división.
1	cad='aaCaa' => la cadena pertenece a la familia	Cadena válida
2	cad='abbCba' => la cadena no pertenece a la familia	Inválida en longitud
3	cad='aaa' => la cadena no pertenece a la familia	Inválida por falta de C
4	cad = '' => la cadena pertenece a la familia	Válida por ser nula
5	cad = 'asCaa' => la cadena no pertenece a la familia	Inválida por el alfabeto
6	cad = 'baCba' => la cadena no pertenece a la familia	Inválida en secuencia



TDSO. E3 (0.1).

27/3/95

(0.1) (P)TratarCadena(Cadena cad):Lógico

{ pre: cad <> \wedge } { pos: Regresa Verdadero si cad pertenece a la familia wCwi }

4	(Sub(cad, j, 1) <> 'C' \wedge Sub(cad, j, 1) \in {'a', 'b' }) [p.meter(Sub(cad, j, 1)) j = j + 1]	-car: Cadena: Cadena que está actualmente en tratamiento. -p: Pila: Almacena los caracteres antes de la 'C'. -j: Entero: Posición de un caracter en cad.
3	j = 1	
5	(Sub(cad, j, 1) = car \wedge j <= Lon(cad) \wedge \neg p.vacia()) [j = j + 1 car = p.tope() p.sacar()]	-meter(), vacia(), tope(), sacar(): Operaciones del tipo Pila. -Sub(), Lon(): Operaciones del tipo Cadena
2	TratarCadena=Falso	
1	Pila p	
6	TratarCadena = Si (j > Lon(cad) \wedge p.vacia()) entonces Verdadero fsi	
1	Cad = 'aaCaa' => TratarCadena = Verdadero	Cadena válida
2	cad = 'asCaa' => TratarCadena = Falso	2do. Caracter fuera dell alfabeto
3	cad = 'baCba' => TratarCadena = Falso	Secuencias iguales



TDSO. Implementación de una clase.

27/3/97

Implementación TAD(#) (tipoDeClase)Clase:nombreDeLaClase

Clases: listaDeClasesYaDefinidas

1	Superclases:	Descripción de cada superclase, atributo y función, catalogadas en constructores, convertidores, observadores, transformadores,
2	Estructura: Atributos de las instancias: Atributos de la clase:	
3	Funciones: sobre las instancias: sobre la clase:	eventos, procesos y destructor. (Los tipos de los atributos y las superclases deben ser clases ya definidas e incluidas en la lista)



TDSO. Universo familia.

27-03-95		
Universo familia		
1	NodoPila: Estructura el: Caracter sig: ApNodoPila fin	- Cardinal: tipo: Subconjunto de los números enteros positivos, incluyendo el cero. (tipo básico) - Pila[el: tipoEle]: tipo: Pila
2	ApNodoPila: Apuntador de NodoPila	- Cadena: tipo: Cadena de caracteres. (tipo básico)
3	Cardinal: Entero+	- Entero: Tipo básico.
4	Cadena	- NodoPila: tipo: Tipo compuesto soportado por la mayoría de los lenguajes. (tipo básico)
5	Entero	- ApNodoPila: tipo: Dirección de un dato tipo NodoPila
6	Pila[el: tipoEle]	



TDSO. Especificación de Pila.

27/3/97

Especificación (4) Pila[el: tipoEle]

1	<p>Sintáctica: creaPila()-> Pila, meterElePila(Pila,tipoEle) -> Pila, sacarElePila(Pila) -> Pila, conTopePila(Pila) -> tipoEle, vacíaPila(Pila) -> Lógico, destruyePila(Pila) -> .</p>	<p>-creaPila(): Crea una pila vacía. -meterElePila(): Ingresa un nuevo elemento a la pila por el tope de la misma. -sacarElePila(): Elimina el elemento que está actualmente en el tope de la pila. Si la pila está vacía no hace ninguna eliminación. -vacíaPila(): Regresa Verdadero si la pila está vacía.</p>
2	<p>Declaraciones: p: Pila e: tipoEle</p>	<p>-destruyePila(): Destruye la pila. -conTopePila(): Devuelve el elemento que se encuentra actualmente en el tope de la pila. Si la pila está vacía devuelve un valor especial que lo indica.</p>
3	<p>Semántica: vacíaPila(creaPila())=Verdadero vacíaPila(meterElePila(creaPila(),e))=Falso conTopePila(creaPila())={TipoEleNoDef} sacarElePila(creaPila())=creaPila()</p>	



TDSO. Implementación de Pila.

27/3/97

Implementación TAD(4) Clase: Pila

Clases: **Caracter, Lógico, NodoPila**

1	Superclases: Ninguna	- tope: Apuntador al nodo que está en el tope de la pila.
2	Estructura: tope: ApNodoPila	- creaPila(): Constructor e iniciador de la pila.
3	Operaciones: creaPila() meterElePila(e: Caracter) sacarElePila() conTopePila():Carácter vacíaPila():Lógico destruyePila()	- meterElePila(): Transformador que inserta un nuevo elemento en la pila. - sacarElePila(): Transformador que elimina el elemento en el tope de la pila, si él existe. - conTopePila(): Observador que regresa una copia del elemento en el tope de la pila. - vacíaPila(): Observador que regresa Verdadero si la pila está vacía y Falso en caso contrario. - destruyePila(): Destructor.



TDSO. Implementación de Pila en C++.

27/3/97

Implementación TAD(4) Clase: Pila

Clases: char, int, NodoPila

1	Superclases: Ninguna	- tope: Apuntador al nodo que está en el tope de la pila.
2	Estructura: *tope: NodoPila	- Pila(): Constructor e iniciador de la pila.
3	Operaciones: Pila() void meter(char e) void sacar() char consultar() int vacia() ~Pila()	- meter(): Transformador que inserta un nuevo elemento en la pila. - sacar(): Transformador que elimina el elemento en el tope de la pila, si él existe. - consultar(): Observador que regresa una copia del elemento en el tope de la pila. - vacía(): Observador que regresa Verdadero si la pila está vacía y Falso en caso contrario. - ~Pila(): Destructor.



TDSO. Pila.

27/3/97

(4.1) creaPila()

{ pos: Crea la pila vacía. tope = Nulo }

1 | tope = Nulo

-tope: Definido en TratarCadena

27/3/97

(4.1) Pila()

{ pos: Crea la pila vacía. tope = Nulo }

1 | tope = 0;

-tope: Definido en TratarCadena



TDSO. meterElePila().

27/3/97		
(4.2) meterElePila(e: Caracter)		
{ pre: e <> '255' }		{ pos: P' = P + e }
1	Si (e <> '255') entonces p = nuevo NodoPila p.el = e p.sig = tope tope = p sino despliegue 'Elemento inválido' fsi	-tope. Definido en Pila. -p: ApNodoPila. Variable auxiliar para contener la información del nodo nuevo. -el, sig. Definidos en NodoPila. -e: Caracter. Nuevo elemento que se inserta en la pila, debe ser diferente del caracter No Definido '255'.
1	e = '255' => Elemento inválido	El elemento no cumple la precondition
2	e = 'k' => P = P + 'k'	El nuevo elemento es el tope de la pila



TDSO. meter().

27/3/97		(4.2) meter(char e)	
{ pre: e <> '255' }		{ pos: P' = P + e }	
1	<pre> if (e != '255') { p = new NodoPila; p->el = e; p->sig = tope; tope = p; } else cout << "Elemento inválido"; </pre>	<p>-tope. Definido en Pila.</p> <p>-p: ApNodoPila. Variable auxiliar para contener la información del nodo nuevo.</p> <p>-el, sig. Definidos en NodoPila.</p> <p>-e: Caracter. Nuevo elemento que se inserta en la pila, debe ser diferente del caracter No Definido '255'.</p>	
1	e = '255' => Elemento inválido	El elemento no cumple la precondition	
2	e = 'k' => P = P + 'k'	El nuevo elemento es el tope de la pila	



TDSO. sacarElePila().

27/3/97		(4.3) sacarElePila()
{ pre: < > vaciaPila() }		{ pos: P' = P - e }
1	Si (tope = Nulo) entonces despliegue 'Pila vacía' sino r = tope tope = tope.sig regrese r fsi	- tope. Definido en Pila. - r: ApNodoPila. Variable auxiliar para guardar la dirección del nodo tope. - sig. Definidos en NodoPila.
1	tope = Nulo => Pila vacía	No cumple la precondition
2	tope < > Nulo => P = P - tope.el	La pila disminuyó en un elemento



TDSO. sacar().

27/3/97		(4.3) sacar()	{ pos: P' = P - e }
{ pre: <> vaciaPila() }			
1	<pre> if (tope != 0) cout << "Pila vacía"; else { r = tope; tope = tope->sig; delete r; }; </pre>	<p>-tope. Definido en Pila.</p> <p>-r: ApNodoPila. Variable auxiliar para guardar la dirección del nodo tope.</p> <p>-sig. Definidos en NodoPila.</p>	
1	tope = Nulo => Pila vacía	No cumple la precondition	
2	tope <> Nulo => P = P - tope.el	La pila disminuyó en un elemento	



TDSO. conTopePila().

27/3/97

(4.4) conTopePila(): Caracter

{ pos: P' = P }

1	si (tope = Nulo) entonces regrese '255' sino regrese tope.el fsi	-tope. Definido en Pila. -el. Definidos en NodoPila. '255' es el valor indefinido del tipo Caracter.
1	tope = Nulo => '255'	Regresa el elemento indefinido
2	tope <> Nulo => tope.el	Regresa el elemento que está en el tope



TDSO. consultar().

27/3/97		
(4.4) consultar(): char		
{ pos: P' = P }		
1	<pre>if (tope == 0) return '255'; else return (tope->el);</pre>	<p>-tope. Definido en Pila.</p> <p>-el. Definidos en NodoPila. '255' es el valor indefinido del tipo Caracter.</p>
1	tope = Nulo => '255'	Regresa el elemento indefinido
2	tope < > Nulo => tope.el	Regresa el elemento que está en el tope



TDSO. vaciaPila().

27/3/97

(4.5) vaciaPila(): Lógico

{ pos: P' = P }

1	regrese (tope = Nulo)	-tope. Definido en Pila.
1	tope = Nulo => Verdadero	Regresa verdadero pues la pila está vacía
2	tope < > Nulo => Falso	Regresa falso, pues la pila no está vacía

27/3/97

(4.5) vacia(): int

{ pos: P' = P }

1	return (tope == 0);	-tope. Definido en Pila.
1	tope = Nulo => Verdadero	Regresa verdadero pues la pila está vacía
2	tope < > Nulo => Falso	Regresa falso, pues la pila no está vacía



TDSO. destruyePila().

27/3/97		
(4.6) destruyePila()		
{ pos: Deja la pila vacía }		
1	(tope <> Nulo) [sacarElePila()]	-tope, sacarElePila(). Definido en Pila.

27/3/97		
(4.6) ~Pila()		
{ pos: Deja la pila vacía }		
1	while(tope != 0) sacar();	-tope, sacar(). Definido en Pila.
2	return;	

A la implementación presentada deberían hacerse ciertos cambios para que dicha implementación pueda ser usada con cualquier tipo de elemento, es decir una pila genérica, ¿Qué cambios puede usted sugerir?, ¿Puede usted probarlos?.



Pruebas orientadas por objetos

1. **Pruebas de cada operación:** especificadas en G. J. Myers [Myer-83], pero cuyos casos de prueba, específicos para la operación que se está elaborando, serán colocados en la misma forma de la definición de la operación, especificando en el centro las descripciones formales de cada caso de prueba, bajo la forma:
entradas($X_1=c_1, \dots, X_n=c_n$) \Rightarrow salida($X_i=c_i, \dots, X_p=c_p$) en el lado izquierdo la enumeración deseada para la realización de tales pruebas y en el lado derecho la descripción informal de cada caso de prueba.
2. **Pruebas del estado final de cada mensaje:** para lo cual se debe utilizar el gráfico de los procesos, donde se muestran los caminos M-M, que son una secuencia de ejecuciones de operaciones encadenadas por los mensajes. Un camino método-mensaje se inicia en un proceso y termina en una operación, denominándose a este punto, el estado final del mensaje. Este tipo de prueba se especifica en la misma forma.
3. **Pruebas de las funciones atómicas del sistema o programa:** Una función atómica del sistema se inicia en un puerto de entrada seguido por un conjunto de caminos método-mensaje y terminando en un puerto de salida de la función mencionada. En nuestro caso son las pruebas de los procesos mencionadas anteriormente, incluyendo además los eventos.

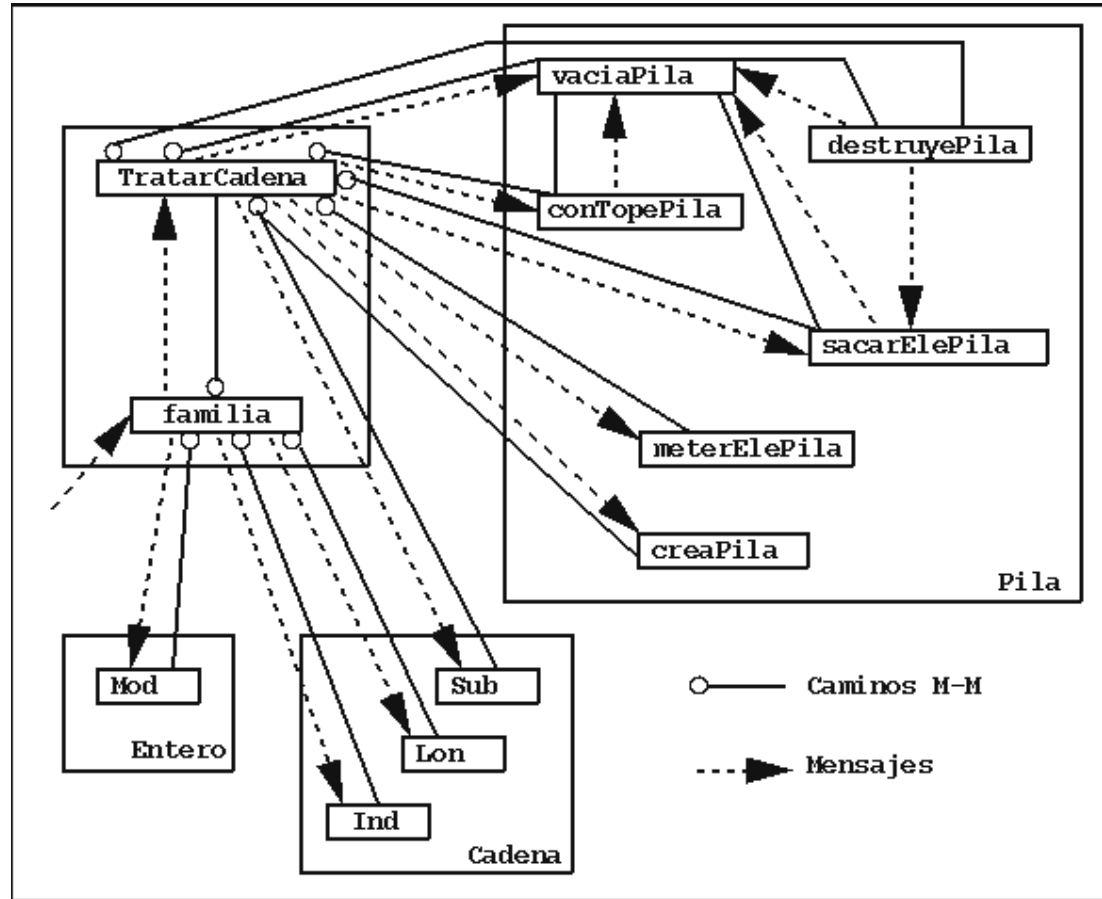


Pruebas orientadas por objetos con herencia de clases

- Cuando el programa involucra varias clases o tipos y existe herencia entre algunas de ellas, según J. McGregor y T. Korson en [McKo-94], se debe tener en cuenta adicionalmente que:
 - las precondiciones de cada método de una subclase no deben ser más fuertes que las de sus superclases.
 - las poscondiciones de cada método de una subclase no deben ser más débiles que las de sus superclases.
 - la invariante de una subclase es un superconjunto de las invariantes de sus superclases.



Gráfico de los procesos del programa





Conclusiones

- Permite modelar las propiedades estáticas y dinámicas de los objetos involucrados en el sistema.
- Se sigue manteniendo la descomposición modular-jerárquica de los problemas y el refinamiento paso a paso.
- Se construye, a medida que se analiza el problema, la documentación y las pruebas del mismo, en forma clara, modular y jerárquica.
- Se incluyen los casos de prueba, no presentes en el MEDEE original.



Conclusiones (1)

- La especificación se hace con miras a la utilización de herramientas de programación orientadas por objetos, aunque no imposibilita el uso de las que no lo sean.
- La secuencia de análisis, especificación, diseño, documentación y pruebas en varias etapas hace que dichos procesos se sustenten en bases más seguras, donde sea poco factible el olvido de algún detalle importante.
- Permite abordar soluciones tanto iterativas como recursivas.
- Permite cierta libertad a la hora de incluir detalles olvidados en alguna función, así como la libertad de comenzar el desarrollo de los módulos por aquel aspecto que primero viene a la mente, para una vez finalizado, hacer la secuenciación de las ecuaciones o estructuras ya definidas