

Métodos Matemáticos 2

Ecuaciones Diferenciales de Orden Superior

L. A. Núñez*

*Centro de Astrofísica Teórica,
Departamento de Física, Facultad de Ciencias,
Universidad de Los Andes, Mérida 5101, Venezuela*

*y
Centro Nacional de Cálculo Científico
Universidad de Los Andes (CECALCULA),
Corporación Parque Tecnológico de Mérida,
Mérida 5101, Venezuela*

Mérida, Octubre 2001 Versión $\alpha 1.0$

Índice

1. Definiciones para comenzar	1
2. Homogéneas, Lineales, de Segundo Orden	2
3. Ecuaciones Diferenciales de Orden n	6
4. Algunos Métodos de Solución	9
4.1. El Wronskiano	9
4.2. Métodos de los Coeficientes Indeterminados	10
4.3. Métodos de Variación de los Parámetros	11
4.4. Métodos de Reducción de Orden	14

1. Definiciones para comenzar

Definición

La ecuación diferencial

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + \cdots + a_{n-1}(x) y^{(n-1)}(x) + a_n(x) y^{(n)}(x) = \mathcal{F}(x)$$

* e-mail: nunez@ula.ve

o equivalentemente,

$$\sum_{i=0}^n a_i(x) y^{(i)}(x) = \mathcal{F}(x)$$

es lineal de orden n . Obviamente,

$$\begin{aligned} \mathcal{F}(x) = 0 &\implies \text{Homogénea} \\ \mathcal{F}(x) \neq 0 &\implies \text{Inhomogénea} \\ a_i(x) = a_i = \text{ctes} & \end{aligned}$$

Definición

Si los coeficientes $a_i = \text{ctes}$ entonces la ecuación diferencial lineal y homogénea, de orden n , tiene asociada un polinomio característico de la forma

$$a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_2 r^2 + a_1 r + a_0 = 0$$

Las raíces de este polinomio indicarán la forma de la solución.

Definición

Si el polinomio característico puede factorizarse

$$(r - m_1)^{k_1} (r - m_2)^{k_2} (r - m_3)^{k_3} \dots (r - m_l)^{k_l} = 0$$

entonces diremos que las raíces $m_{k_1}, m_{k_2}, m_{k_3}, \dots, m_{k_l}$ tienen multiplicidades $k_1, k_2, k_3, \dots, k_l$, respectivamente.

2. Homogéneas, Lineales, de Segundo Orden

La ecuación

$$a y'' + b y' + c y = 0$$

tiene asociada el polinomio característico

$$a r^2 + b r + c = 0$$

y sus raíces m_1 y m_2 condicionan la solución de la manera siguiente

1. Si $m_1 \neq m_2$ y m_1 y m_2 son reales, entonces la solución es

$$y = C_1 e^{m_1 x} + C_2 e^{m_2 x}$$

2. Si $m_1 = m_2$ y m_1 y m_2 son reales, entonces la solución es

$$y = C_1 e^{m_1 x} + C_2 x e^{m_1 x}$$

3. Si $m_1 = \alpha + i\beta$ con $\beta \neq 0$ y $m_2 = \overline{m}_1 = \alpha - i\beta$, entonces la solución es

$$y = e^{\alpha x} (C_1 \cos \beta x + C_2 \sen \beta x)$$

Ejemplos

La ecuación

$$y'' + 3y' - 4y = 0; \quad y(0) = 1 \quad \wedge \quad y'(0) = -1$$

tiene como polinomio característico

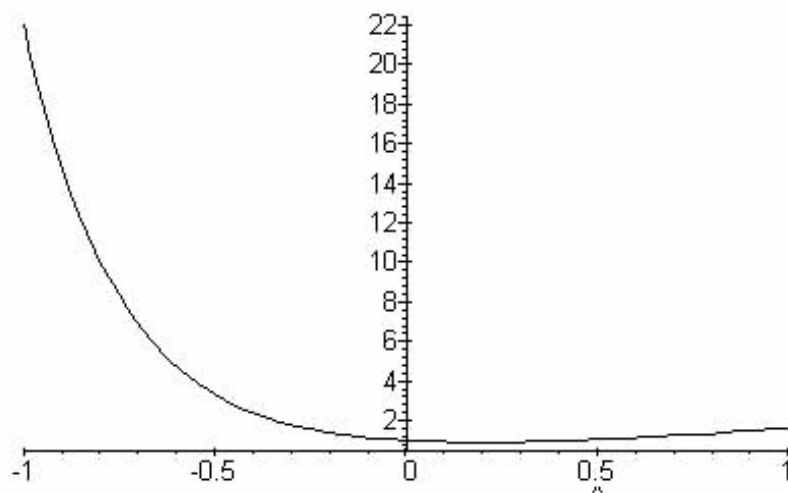
$$r^2 + 3r - 4 = (r + 4)(r - 1) = 0$$

y por lo tanto tiene como solución general

$$y(x) = C_1 e^{-4x} + C_2 e^x$$

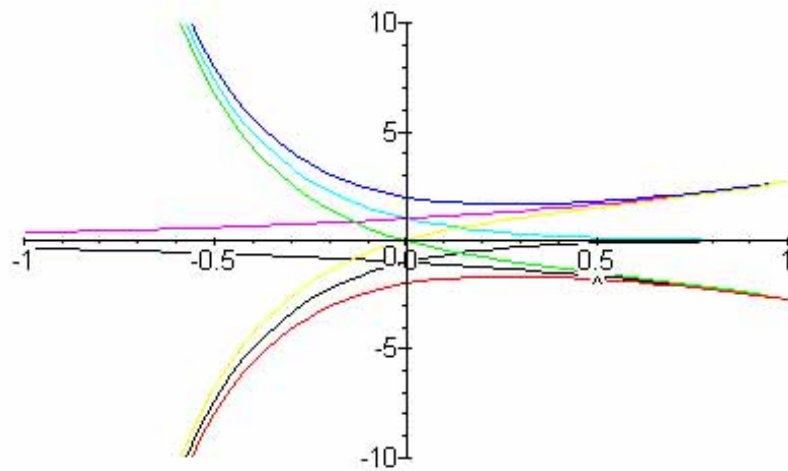
y como solución particular

$$y(x) = \frac{2}{5}e^{-4x} + \frac{3}{5}e^x$$



$$y(x) = \frac{2}{5}e^{-4x} + \frac{3}{5}e^x$$

De igual modo, para distintos valores de $C_1 = \{-1, 0, 1\}$ y $C_2 = \{-1, 0, 1\}$ tendremos las siguientes gráficas



$$y(x) = C_1 e^{-4x} + C_2 e^x \text{ para } C_1 = \{-1, 0, 1\} \text{ y } C_2 = \{-1, 0, 1\}$$

¿Cuáles son las condiciones iniciales a las cuales corresponden esos valores de las constantes?

La ecuación

$$y'' + 2y' + y = 0; \quad y(0) = 1 \quad \wedge \quad y'(0) = -1$$

tiene como polinomio característico

$$r^2 + 2r + 1 = (r + 1)^2 = 0$$

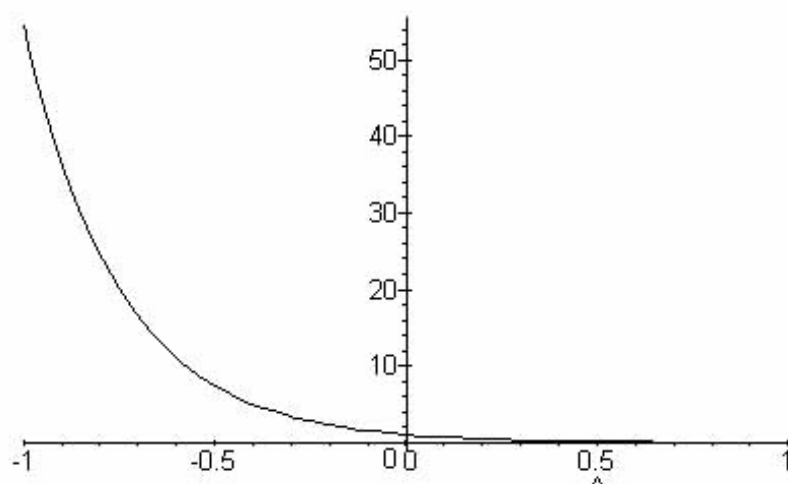
y por lo tanto tiene como solución general

$$y(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x}$$

y como solución particular

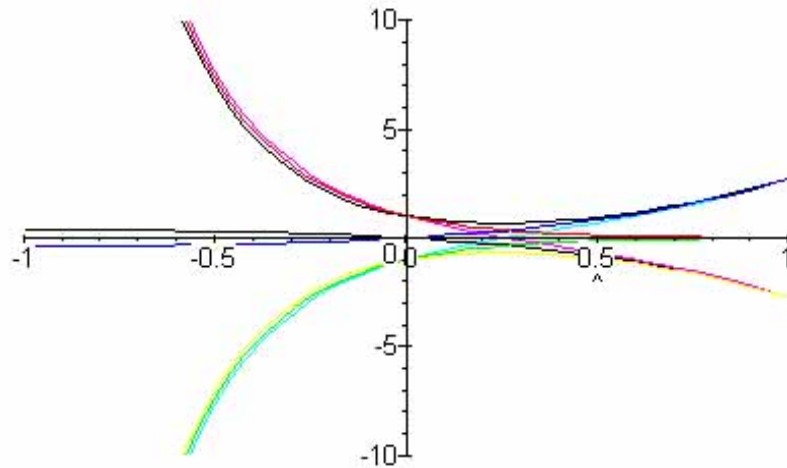
$$y(x) = e^{-x}$$

La gráfica será la figura



$$y(x) = e^{-x}$$

por su parte, para distintos valores de $C_1 = \{-1, 0, 1\}$ y $C_2 = \{-1, 0, 1\}$ tendremos las siguientes gráficas



$$y(x) = C_1 e^{-x} + C_2 x e^{-x} \text{ para } C_1 = \{-1, 0, 1\} \text{ y } C_2 = \{-1, 0, 1\}$$

¿Cuáles son las condiciones iniciales a las cuales corresponden esos valores de las constantes?
Finalmente, la ecuación

$$y'' + 4y' + 20y = 0; \quad y(0) = 3 \quad \wedge \quad y'(0) = -1$$

tiene como polinomio característico

$$r^2 + 4r + 20 = (r + 2)^2 + 16 = 0$$

con las siguientes soluciones

$$r = -2 \pm 4i$$

y por lo tanto tiene como solución general

$$y(x) = e^{-2x} (C_1 \cos 4x + C_2 \sin 4x)$$

y como solución particular

$$y(x) = e^{-2x} \left(3 \cos 4x + \frac{5}{4} \sin 4x \right)$$

La gráfica será.

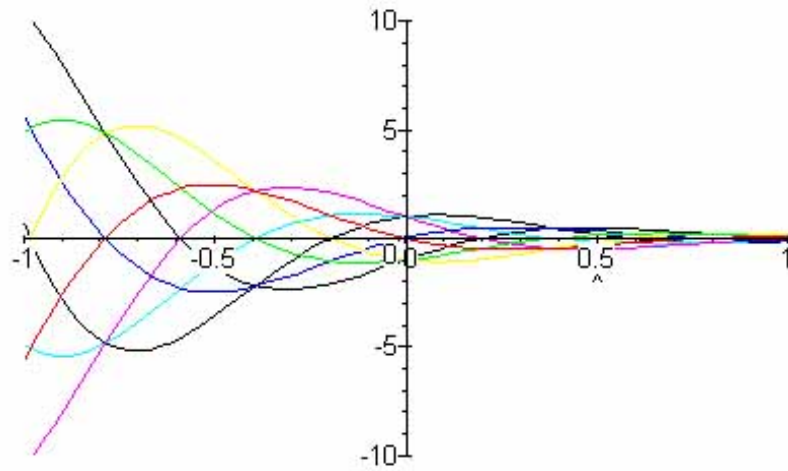
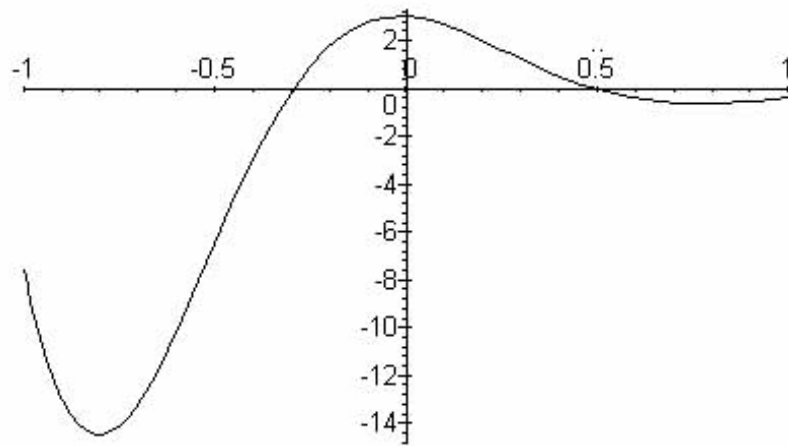


Figura 1: $y(x) = e^{-2x} (C_1 \cos 4x + C_2 \sin 4x)$ para $C_1 = \{-1, 0, 1\}$ y $C_2 = \{-1, 0, 1\}$



$$y(x) = e^{-2x} \left(3 \cos 4x + \frac{5}{4} \sin 4x \right)$$

Al igual que en los casos anteriores, para distintos valores de tendremos las siguientes gráficas

3. Ecuaciones Diferenciales de Orden n

La ecuación

$$a_0 y(x) + a_1 y'(x) + \cdots + a_{n-1} y^{(n-1)}(x) + a_n y^{(n)}(x) = 0$$

con $a_i = \text{ctes}$ tiene asociada un polinomio característico de la forma

$$a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \cdots + a_2 r^2 + a_1 r + a_0 = 0$$

el cual condicionará la solución de la siguiente forma

1. Si m es una raíz real con multiplicidad $k \geq 2$ entonces las k soluciones asociadas con m serán de la forma

$$e^{mx}, xe^{mx}, x^2e^{mx}, x^3e^{mx}, \dots, x^{k-1}e^{mx}$$

2. Si m y \bar{m} son parejas de soluciones complejas, $\alpha \pm i\beta$, del polinomio característico y tienen multiplicidad k , entonces las soluciones correspondientes serán

$$e^{\alpha x} \cos \beta x; e^{\alpha x} \sen \beta x; \dots x^{k-1}e^{\alpha x} \cos \beta x; x^{k-1}e^{\alpha x} \sen \beta x$$

Ejemplos

- La ecuación

$$24y''' + 2y'' - 5y' - y = 0$$

tiene como polinomio característico

$$24r^3 + 2r^2 - 5r - 1 = (3r + 1)(2r - 1)(4r + 1) = 0$$

consecuentemente con las raíces

$$m_1 = -\frac{1}{3}, \quad m_2 = \frac{1}{2}, \quad m_3 = -\frac{1}{4},$$

y con la solución de la forma

$$y(x) = C_1e^{-x/3} + C_2e^{x/2} + C_3e^{-x/4}$$

- La ecuación

$$y''' + 3y'' + 3y' + y = 0$$

tiene como polinomio característico

$$r^3 + 3r^2 + 3r + 1 = (r + 1)^3 = 0$$

consecuentemente con las raíces $m = -1$ con multiplicidad $k = 3$ y con una solución de la forma

$$y(x) = C_1e^{-x} + C_2xe^{-x} + C_3x^2e^{-x}$$

- La ecuación

$$4y^{(4)} + 12y''' + 49y'' + 42y' + 10y = 0$$

tiene como polinomio característico

$$4r^4 + 12r^3 + 49r^2 + 42r + 10 = (r^2 + 2r + 10)(2r + 1)^2 = 0$$

consecuentemente con las raíces

$$m_1 = -1 + 3i, \quad m_2 = -1 - 3i, \quad m_3 = -\frac{1}{2},$$

donde m_3 tiene multiplicidad 2. Entonces la solución es de la forma

$$y(x) = e^{-x}(C_1 \cos 3x + C_2 \sen 3x) + C_3e^{-x/2} + C_4xe^{-x/2}$$

- La ecuación

$$y^{(4)} + 4y''' + 24y'' + 40y' + 100y = 0$$

tiene como polinomio característico

$$r^4 + 4r^3 + 24r^2 + 40r + 100 = (r^2 + 2r + 10)^2 = 0$$

consecuentemente con las raíces

$$m_1 = -1 + 3i, \quad m_2 = -1 - 3i,$$

con multiplicidad 2. Entonces la solución es de la forma

$$y(x) = e^{-x}(C_1 \cos 3x + C_2 \sin 3x + C_3 x \cos 3x + C_4 x \sin 3x)$$

- La ecuación

$$4y''' + 33y' - 37y = 0;$$

con

$$y(0) = 0; \quad y'(0) = -1; \quad y''(0) = 3$$

tiene como polinomio característico

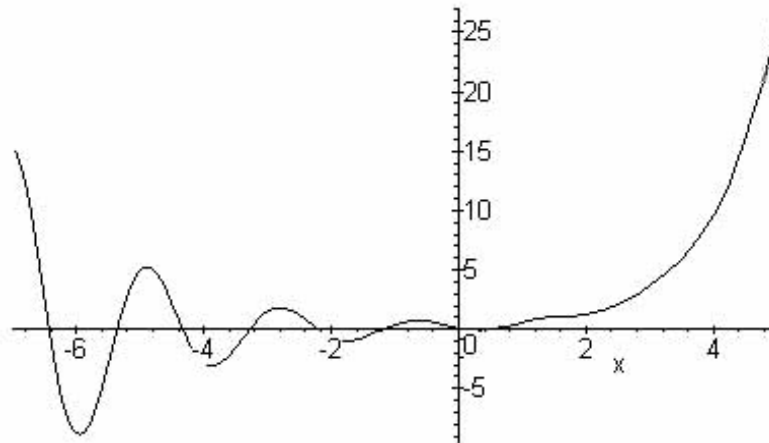
$$4r^3 + 33r - 37 = (r - 1)(4r^2 + 4r + 37) = 0$$

consecuentemente con una solución general de la forma

$$y(x) = C_1 e^x + e^{-x/2}(C_2 \cos 3x + C_3 \sin 3x)$$

y con la solución particular

$$y(x) = \frac{8}{45}e^x - e^{-x/2}\left(\frac{8}{45}\cos 3x + \frac{19}{45}\sin 3x\right)$$



$$y(x) = \frac{8}{45}e^x - e^{-x/2}\left(\frac{8}{45}\cos 3x + \frac{19}{45}\sin 3x\right)$$

4. Algunos Métodos de Solución

4.1. El Wronskiano

Definición: Independencia y Dependencia Lineal.

Sean n funciones $f_1(x)$, $f_2(x)$, $f_3(x)$, $f_4(x)$, $\dots f_n(x)$, cuando menos $n - 1$ veces diferenciables. Entonces, el conjunto $S = \{f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x), \dots f_n(x)\}$, se dice linealmente dependiente en el intervalo I , si existen algunas constantes, $c_1, c_2, c_3, c_4, \dots c_n$ distintas de cero tal que

$$\sum_{i=1}^n c_i f_i(x) = c_1 f_1(x) + c_2 f_2(x) + \dots + c_n f_n(x) = 0$$

Por el contrario, si no existe ninguna constante $c_i \neq 0$, se dirá que S es linealmente independiente.

Definición: Wronskiano

El conjunto $S = \{f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x), \dots f_n(x)\}$ de funciones, cuando menos $n - 1$ veces diferenciables, conforman el Wronskiano,

$$W(S) = W(f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x), \dots f_n(x))$$

a través del siguiente determinante

$$W(S) = \begin{vmatrix} f_1(x) & f_2(x) & \dots & f_n(x) \\ f_1'(x) & f_2'(x) & \dots & f_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(x) & f_2^{(n-1)}(x) & \dots & f_n^{(n-1)}(x) \end{vmatrix}$$

Si $W(S) \neq 0$ al menos en un punto dentro del intervalo I , entonces S es linealmente independiente

Definición: Conjunto Fundamental de Soluciones.

El conjunto $S = \{f_1(x), f_2(x), f_3(x), f_4(x), \dots f_n(x)\}$ de n soluciones no triviales a la ecuación diferencial:

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + \dots + a_n(x) y^{(n)}(x) = 0, \quad (1)$$

Se le denomina conjunto fundamental de soluciones. La combinación lineal

$$f(x) = \sum_{i=1}^n c_i f_i(x) = c_1 f_1(x) + c_2 f_2(x) + \dots + c_n f_n(x)$$

también es solución de la ecuación diferencial (1) y se denomina como solución general de (1). Adicionalmente, si los coeficientes $a_i(x)$ son continuos en el intervalo abierto I para todo $i = 1, 2, \dots, n$, entonces la ecuación diferencial (1) tiene un conjunto fundamental de n soluciones linealmente independientes.

Definición: Soluciones Particulares y Generales.

Dada una ecuación diferencial lineal Inhomogénea

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + \dots + a_n(x) y^{(n)}(x) = \mathcal{F}(x) \quad (2)$$

Si $y_p(x)$ es solución de (2) sin constantes arbitrarias, entonces $y_p(x)$ se denomina solución particular de (2). De igual modo, se denominará solución general de (2) a la suma de la solución, $y_h(x)$, de la ecuación homogénea (1) más la solución particular:

$$y(x) = y_h(x) + y_p(x)$$

4.2. Métodos de los Coeficientes Indeterminados

Dada la ecuación diferencial

$$a_0 y(x) + a_1 y'(x) + \cdots + a_n y^{(n)}(x) = \mathcal{F}(x) \quad (3)$$

con $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$ coeficientes constantes, el método de los coeficientes indeterminados se puede esquematizar de la siguiente manera

1. Resuelva la ecuación diferencial homogénea

$$a_0 y(x) + a_1 y'(x) + \cdots + a_n y^{(n)}(x) = 0 \quad (4)$$

y obtenga $y_h(x)$.

2. Proponga la forma de la solución particular para la ecuación inhomogénea (3) siguiendo el siguiente procedimiento. Dada $F(x) = b_0 g_0(x) + b_1 g_1(x) + \cdots + b_n g_n(x)$, con los b_i coeficientes constantes, entonces

- a) Si $F(x) = P(x)$, un polinomio, es decir $g_i(x) = x^m$ entonces proponga como solución particular a

$$y_p(x) = A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \cdots + A_m x^m$$

- b) Si $g_i(x) = x^m e^{kx}$ entonces proponga como conjunto fundamental de soluciones particulares a

$$y_p(x) = e^{kx} (A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \cdots + A_m x^m)$$

- c) Si $g_i(x) = x^m e^{kx} \cos \beta x$ o $g_i(x) = x^m e^{kx} \sin \beta x$, entonces proponga como conjunto fundamental de soluciones particulares a

$$y_p(x) = \frac{e^{kx} (A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \cdots + A_m x^m) \cos \beta x + e^{kx} (A_0 + A_1 x + A_2 x^2 + A_3 x^3 + \cdots + A_m x^m) \sin \beta x}{\cos \beta x + \sin \beta x}$$

3. Determine el valor de los coeficientes A_i al sustituir la solución propuesta $y_p(x)$ en (3)
4. Construya la solución general $y(x) = y_h(x) + y_p(x)$

Ejemplos

$$y'' + 4y' + 4y = 4x^2 + 6e^x$$

Tiene como solución de la homogénea

$$y_h = (C_1 + C_2 x) e^{-2x}$$

y proponemos como solución particular de la ecuación a

$$y_p = (Ax^2 + Bx + C) + De^x$$

sustituimos su expresión en la ecuación y obtenemos

$$\begin{aligned} & A + De^x + \\ & 4(2Ax + B + De^x) + \\ & 4((Ax^2 + Bx + C) + De^x) + \\ & = 4x^2 + 6e^x \end{aligned}$$

de donde surge el siguiente sistema de ecuaciones

$$\begin{aligned} 2A &= 4 \\ 8A + 4B &= 0 \\ 2A + 4B + 4C &= 0 \\ 9D &= 6 \end{aligned}$$

y de allí el valor de los coeficientes

$$A = 1; \quad B = -2; \quad C = \frac{3}{2}; \quad D = \frac{2}{3}$$

y con ellos la solución general

$$y = (C_1 + C_2x)e^{-2x} + x^2 - 2x + \frac{3}{2} + \frac{2}{3}e^x$$

Ejercicios

1. La ecuación

$$y'' - 3y' + 2y = 2x e^{3x} + 3 \sin x$$

tiene como solución

$$y = C_1 e^x + C_2 e^{2x} + x e^{3x} - \frac{3}{2} e^{3x} + \frac{3}{10} \sin x + \frac{9}{10} \cos x$$

2. La ecuación

$$y'' - 3y' + 2y = 2x^2 + 3 e^{2x}$$

tiene como solución

$$y = C_1 e^x + C_2 e^{2x} + \frac{7}{2} + 3x + x^2 + 3x e^{2x}$$

4.3. Métodos de Variación de los Parámetros

Dada la ecuación diferencial

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + \cdots + a_n(x) y^{(n)}(x) = \mathcal{F}(x) \quad (5)$$

El método de variación de los parámetros se puede esquematizar de la siguiente manera

1. Resuelva la ecuación diferencial homogénea

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + \cdots + a_n(x) y^{(n)}(x) = 0 \quad (6)$$

y obtenga $y_h(x)$.

2. Proponga como solución particular

$$y_p = u_1(x) y_{h1} + u_2(x) y_{h2}$$

donde las funciones $u_1(x)$ y $u_2(x)$ son funciones a determinar en el método y las y_1 y y_2 son las soluciones a la ecuación homogénea (6).

3. Sustituya esta solución propuesta en la ecuación (5) para obtener, luego de algún nivel de álgebra elemental

$$\begin{aligned} & u_1(x) \overbrace{(a_0(x) y_1 + a_1(x) y_1' + a_2(x) y_1'')}^{=0} + \\ & u_2(x) \overbrace{(a_0(x) y_2 + a_1(x) y_2' + a_2(x) y_2'')}^{=0} + \\ & a_2(x) (u_1' y_1 + u_2' y_2)' + a_1(x) (u_1' y_1 + u_2' y_2) \\ & a_2(x) (u_1' y_1' + u_2' y_2') = \mathcal{F}(x) \end{aligned}$$

de donde surge el siguiente sistema de ecuaciones diferenciales

$$\begin{aligned} u_1' y_1 + u_2' y_2 &= 0 \\ a_2(x) (u_1' y_1' + u_2' y_2') &= \mathcal{F}(x) \end{aligned}$$

con sus soluciones de la forma

$$\begin{aligned} u_1' &= \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ \frac{\mathcal{F}(x)}{a_2(x)} & y_2' \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & y_2 \\ \frac{\mathcal{F}(x)}{a_2(x)} & y_2' \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)} = \mathcal{G}_1(x) \\ u_2' &= \frac{\begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' & \frac{\mathcal{F}(x)}{a_2(x)} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} y_1 & y_2 \\ y_1' & y_2' \end{vmatrix}} = \frac{\begin{vmatrix} y_1 & 0 \\ y_1' & \frac{\mathcal{F}(x)}{a_2(x)} \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)} = \mathcal{G}_2(x) \end{aligned}$$

e integrando se obtienen los coeficientes respectivos,

$$u_1(x) = \int \mathcal{G}_1(x) dx; \quad u_2(x) = \int \mathcal{G}_2(x) dx$$

para finalmente obtener la solución general

$$y = C_1 y_1 + C_2 y_2 + u_1(x) y_1 + u_2(x) y_2$$

nótese que no incorporamos las constantes de integración en la funciones $u_1(x)$ y $u_2(x)$.

Ejemplo:

La ecuación inhomogénea de Cauchy¹-Euler²

$$a_0 y(x) + a_1 x y'(x) + \cdots + a_n x^n y^{(n)}(x) = \mathcal{F}(x)$$

con los $a_i = \text{ctes}$, puede ser resuelta por este método. Consideremos una ecuación de orden 2

$$c y(x) + b x y'(x) + a x^2 y''(x) = \mathcal{F}(x)$$

La solución de la homogénea se propone como $y_h = x^m$ por lo tanto

$$\begin{aligned} c y(x) + b x y'(x) + a x^2 y''(x) &= 0 \\ c x^m + b x m x^{m-1} + a x^2 m(m-1) x^{m-2} &= 0 \\ x^m (c + bm + am(m-1)) &= 0 \end{aligned}$$

por lo tanto

$$am^2 + (b-a)m + c = 0$$

con

$$m = \frac{-(b-a) \pm \sqrt{(b-a)^2 - 4ac}}{2a}$$

por lo tanto

1. Si $m_1 \neq m_2$ y ambas reales, entonces la solución de la homogénea será

$$y_h = C_1 x^{m_1} + C_2 x^{m_2}$$

2. Si $m_1 = m_2$ y ambas reales, entonces la solución de la homogénea será

$$y_h = x^{m_1} (C_1 + C_2 \ln x)$$

3. Si $m_1 = \overline{m_2} = \alpha + i\beta$, entonces la solución de la homogénea será

$$y_h = x^\alpha (C_1 \cos(\beta \ln x) + C_2 \sin(\beta \ln x))$$

Ahora para lograr la solución de la inhomogénea suponemos el caso $m_1 \neq m_2$ por lo tanto

$$y_{1h} = x^{m_1} \quad y_{2h} = x^{m_2}$$

$$u'_1 = \frac{\begin{vmatrix} 0 & x^{m_2} \\ \frac{\mathcal{F}(x)}{a x^2} & m_2 x^{m_2-1} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x^{m_1} & x^{m_2} \\ m_1 x^{m_1-1} & m_2 x^{m_2-1} \end{vmatrix}} = \frac{\begin{vmatrix} 0 & x^{m_2} \\ \frac{\mathcal{F}(x)}{a x^2} & m_2 x^{m_2-1} \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)} = \mathcal{G}_1(x)$$

¹**Louis Augustin Baron de Cauchy** (1789-1857). Matemático francés, uno de los creadores del análisis matemático moderno. Estudió, entre otras cuestiones, los criterios de convergencia de series, las funciones de variable compleja y los sistemas de ecuaciones diferenciales

²**Leonhard Euler** (1707-1783). Matemático suizo. Destacó en el estudio de diversas cuestiones del cálculo logarítmico y diferencial, así como de las series algebraicas y la trigonometría.

$$u_2' = \frac{\begin{vmatrix} x^{m_1} & 0 \\ m_1 x^{m_1-1} & \frac{\mathcal{F}(x)}{a x^2} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x^{m_1} & x^{m_2} \\ m_1 x^{m_1-1} & m_2 x^{m_2-1} \end{vmatrix}} = \frac{\begin{vmatrix} x^{m_1} & 0 \\ m_1 x^{m_1-1} & \frac{\mathcal{F}(x)}{a x^2} \end{vmatrix}}{W(y_1, y_2)} = \mathcal{G}_2(x)$$

La siguiente ecuación diferencial

$$x^2 y'' - xy + 5y = \frac{1}{x}$$

tiene como solución de la homogénea

$$y_h = x (C_1 \cos(2 \ln x) + C_2 \sin(2 \ln x))$$

la solución particular por el método de variación de los parámetros queda como

$$y_p = u_1(x) y_{h1} + u_2(x) y_{h2}$$

calculando los coeficientes respectivos en donde el Wronskiano

$$W(x \cos(2 \ln x); x \sin(2 \ln x)) = 2x$$

por lo cual los coeficientes quedan

$$u_1 = \int \mathcal{G}_1(x) dx = \int \frac{x \sin(2 \ln x) \frac{1}{x}}{2x} dx = \frac{1}{4} \cos(2 \ln x)$$

$$u_2 = \int \mathcal{G}_2(x) dx = \int \frac{x \cos(2 \ln x) \frac{1}{x}}{2x} dx = \frac{1}{4} \sin(2 \ln x)$$

finalmente la solución particular será

$$y_p = x \left(\frac{1}{4} \cos^2(2 \ln x) + \frac{1}{4} \sin(2 \ln x) \right) = \frac{1}{4} x$$

y la general

$$y = x (C_1 \cos(2 \ln x) + C_2 \sin(2 \ln x)) + \frac{1}{4} x$$

4.4. Métodos de Reducción de Orden

Este método supone, por lo tanto

$$a_0(x) y(x) + a_1(x) y'(x) + a_2(x) y''(x) = \mathcal{F}(x)$$

tendrá como primer solución no trivial para la ecuación homogénea, $y_{h1}(x)$, entonces la segunda solución vendrá dada por

$$y_{h2}(x) = y_{h1}(x) \int u(x) dx$$

donde $u(x)$ es la función incógnita a determinar. Sustituyendo esta expresión en la ecuación homogénea se obtiene

$$\overbrace{(a_0(x) y_1(x) + a_1(x) y_1'(x) + a_2(x) y_1''(x))}^{=0} \int u(x) dx + a_2(x) y_1(x) u'(x) + (2a_2(x) y_1'(x) + a_1(x) y_1(x)) u(x) = 0$$

resolviendo la ecuación diferencial para $u(x)$ tendremos que:

$$u(x) = \frac{e^{-\int \frac{a_1}{a_2} dx}}{y_1^2}$$

La ecuación

$$(x-1)y''' + 2y'' = \frac{x+1}{2x^2}$$

tiene como solución $y_1 = C_1x + C_2$ y como solución general

$$y = C_1x + C_2 + C_3 \ln|x-1| + \frac{1}{2} x \ln|x|$$